

**Universidade de Brasília**

FACULDADE DE TECNOLOGIA

DEPARTAMENTO DE ENGENHARIA ELÉTRICA

---



## Laboratório de Análise Dinâmica Linear

Aula 03

Plantas Servo de Movimento Linear e Rotatório

### Exercícios para o Relatório

**Brasília - DF**

**2012**

## Exercícios para o relatório

- 1) Explique como é feita a comunicação e o processamento de dados entre o computador, a placa de aquisição de dados, o amplificador de potência e o IP02/SRV02.
- 2) Quantos atuadores e quantos sensores existem na planta servo de movimento linear e de movimento rotatório? Quais são eles?
- 3) Como é feita a conversão do movimento rotacional em movimento retilíneo na planta servo de movimento linear?
- 4) Por que o sinal do ganho de calibração do *encoder* e sensores é importante?
- 5) Descreva a funcionalidade dos seguintes blocos da biblioteca Quarc-Simulink:
  - HIL Initialize;
  - HIL Write Analog;
  - HIL Read Encoder Timebase.